⑩日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出願公開

[®] 公 開 特 許 公 報 (A) 昭63 - 1516

⑤Int Cl.*

識別記号

庁内整理番号

每公開 昭和63年(1988)1月6日

B 29 C 45/70 45/50 6949-4F 7729-4F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

ᡚ発明の名称 射出成形機

②特 願 昭61-144165

②出 願 昭61(1986)6月20日

砂発明者 佐藤

亘 新潟県長岡市日赤町1丁目7番25号

⑫発 明 者 吉 田 正 昭

新潟県長岡市福住2丁目5番27号

①出 願 人 株式会社新潟鉄工所

東京都千代田区霞が関1丁目4番1号

②代 理 人 弁理士 志賀 正武 外2名

明都會

1. 発明の名称

射出成形機

2. 特許請求の範囲

固定盤に対して可動盤を進退移動してそれらに 取り付けられた金型を開閉する型締装型の一側に設けられた射出筒内に進退、回 転自在に挿入されたスクリューを駆動して上記を 型に樹脂を供給する射出装置とを縮えた射出成形 機において、上記可動盤やスクリュー等の可動体 がリニアモータによって駆動されることを特徴と する射出成形機。

3. 雅明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は、所要の樹脂材料を加熱流動化し、 これを全型内に押し込んでプラスチック製品を成 形する射出成形線に関する。

[従来の技術]

第5図は、従来の電動式射出成形版を示すもの

で、型締装置A及び射出装置Bを備えている。型 締装置Aは、固定盤1とエンドプレート2とが互 いに対向した状態で架台3上に立設され、この固 定盤1とエンドプレート2の間に水平に架設され たタイパー4に移動盤5が往復移動自在に支持さ れてなっている。この固定盤1と移動盤5の互い に対向する面には固定型 laと可動型 5 aが固設さ れ、両者により金型Mが構成されている。上記エ ンドプレート2と移動盤5との間にはトグル機構 6 が配設され、このトグル機構 6 は、エンドプレ ート2に配扱されたボールねじ機構7に連結され ており、このボールねじ機構?がタイミングブー リ 8 、タイミングベルト 9 、タイミングブーリ 1 0 を介して型締用モーター」により駆動されるこ とにより、上記移動盤5を移動して型締め、型開 きを行うようになっている。上記トグル機構6は 複数のリンク部材12を連結して、てこの原理に より型締圧力を高くするように構成されており、 また、ボールねじ機構7は、エンドプレート2に スラスト軸受13を介して回動自在に支持された

ボールナット 1 4 とボールねじ 1 5 を組み合わせ てボールナット 1 4 を回動してボールねじ 1 5 を 直線移動するようにしたものである。

一方、射出装置Bは、架台3a上に対向して立 設された一対の支持盤16.17の間にスライド タイパー18が水平に架設され、このスライドタ イバー18には駆動盤19が往復自在に支持され ている。前側(型締装置Aの側)の支持盤し6には ノズル20及び加熱装置(図示略)を備えた射出筒 2 1 が固定支持されており、この射出筒 2 1 には スクリュー22が軸方向に移動自在に挿入されて おり、このスクリュー22の基端部22aはスラ スト軸受23を介して上記駆動盤19に回動自在 に支持されている。このスクリュー22は駆動盤 19に収置されたスクリュー回転用モータ24に よりタイミングプーリ 2 5 、タイミングベルト 2 6、タイミングプーリ27を介して回動されると ともに、駆動盤19と後支持盤17との間に設け られたポールねじ機構28が、タイミングブーリ 29、タイミングベルト30、タイミングプーリ

ためのエジェクター前進動作、エジェクター後退動作等の一連の運転動作を連続的に行なうようになっている。

[発明が解決しようとする問題点]

このような電動式の射出成形機は、従来の油圧 駆動のものに比べて制御における応答性が良く、 精密な成形品が得られ、また、作業環境の清浄化、 省エネルギー化などが計れるという利点を有して いる。ところで、精密成形品の需要が高まるにつ れて連続的に繰り返し成形をする際に、より一層 高精度の金型M内の圧力制御が必要となっており、 一方、射出周期を短くして成形生産性を向上する ことも要望されている。そのためには、上述の一 連の適転動作をより高い精度で行なうことが必要 とされるが、上記のような、駆動モータの回伝出 力をボールねじ機構を介して往復運動に変換する 方法では、ボールねじとボールナットとの間の遊 びや摩擦、あるいはボールねじの振動モーメント 毎により動作巫れが生じることが避けられず、上 記のような要望に答えるには限界があった。

3 1 を介して射出用モータ3 2 により駆動されて 駆動盤1 9 自体が往復移動され、スクリュー 2 2 を射出筒 2 1 内でその柚方向に進退移動するよう に構成されている。このほか、架台 3 . 3 a どうし の一方を移動してノズル 2 0 の前進、後退をする 数置、金型 M に具備されて成形品を突き出してる とすエジェクタ装置(いずれも図示略)などが設け られており、これらの装置は、通常、電動モータ の回転を上記のボールねじ機構により直線運動に 変換して駆動されている。

そしてこのような射出成形機においては、一連のあ作、すなわち、金型Mの開閉動作、すなわちとを型Mの開閉動作、すなわちと型が動物に、型糖動作、放型M内への間が動作、企型M内への間が関係を受けるののでは、クリュー22の移動動作、不住の対しのにかの射出筒21内と型が持不のは形品質を確保するための冷却・型締持続に保に)動作、金型Mの開閉動作、成形品取り出しの

この発明は上記のような事情に鑑みてなされた もので、アクチュエータとしてリニアモータを使 用することにより、装置の応答特性を向上させた 財出成形機を提供することを目的とするものである。

[問題点を解決するための手段]

上記のような問題点を解決するために、この発明は、固定盤に対して可動盤を進退移動してそれらに取り付けられた金型を開閉する型締装置と、上記型締装置の一側に設けられた射出筒内に進退、回転自在に挿入されたスクリューを駆動して上記金型に樹脂を供給する射出装置とを有する射出成形機において、上記可動盤やスクリュー等の可動体をリニアモータによって駆動するようにしたものである。

[作用]

このような射出成形機においては、可動盤やスクリュー等の可動体がリニアモータにより運動の 変換機構や該速機構なしに、直接、直線的に駆動 され、このリニアモータに供給する電源の選圧や 電流を制御することにより、可動型やスクリューの位置、駆動トルク等が直接的に制御される。

[実施例]

以下、図面を参照してこの発明の実施例を説明 する。なお、上述した従来例と同一の箇所は符号 を同じくして説明を省略する。

第1図はこの発明の第1実施例を示すもので、型結装図Aにおいては、エンドブレート2の移動盤5側の面の中央に突出して固設された金属製のロッド(二次導体)41と、トグル機構6のクロスへッド6aに固設された筒状のステータ42から型締用リニアモータ43が構成されている。一方、射出装置Bにおいては、上側のスライドタイパー18が二次導体44となり、駆動盤19のこの二次導体44に外嵌する位置には筒状のステータ45が構成されている。

上記のリニアモータ 4 3 . 4 6 としては、リニアインダクションモータ、リニア直流モータ等それぞれの特性を生かしたものを採用する。また、

生成し、金型M保護のために金型保護区間(領域) を低速度、低圧力にするように速度及びトルクリ ミッタを制御して移動型5aを移動して型閉を行 う。次に、制御装置に型締力に相当するトルクリ ミッタ 信 号 を 送 っ て 移 動 型 5 a及 び 固 定 型 し aを ー 定の圧力で締めて保持し、射出用リニアモータ 4 6を駆動して、射出簡21内の樹脂材料を金型M に射出する。その後、スクリュー22の基端郎2 2 aに設けられた圧力検出器の測定値と、予め制 御装置に入力された圧力設定依との差を検知して、 その値に沿って射出用リニアモータ46を駆動し て保圧を制御する信号が生成される。この場合に は、速度指令値を一定としてトルクリミッタに制 御信号を送ってトルクを指定して制御する方法と、 トルクを一定とし、速度指令値を指定して制御す る方法とが考えられる。次に、スクリュー回転用 モータ24が駆動され、次の材料が射出筒21内 に供給される。この時、保圧時と同様の制御方法 により、予定された固化完了時になると型締用り ニアモータ43を逆転させて型明きが行われ、1

移動盤 5 または駆動盤 1 9 の位置を検出する位置 検出器、 金型 M 内の樹脂 の圧力を直接的にあるいは間接的に検出する圧力 検出器が取り付けられており、 さらにこれらの検出器の検出値と、 予め設定された位置及び圧力設定値との差を検出してその値に従ってリニアモータ 4 3 . 4 6 の制御機構(方向・速度指令部及びトルクリミッタなどからのに対して制御信号を生成する制御装置が設けられている。 上記の圧力検出器の一例としては、 スクリュー 2 2 にかいる反力を検出し、 スクリュー 2 2 にかんる反力を検出するようにしたものがあげられる。

次に、上記のように構成された射出成形機の作用について述べる。

まず、射出成形機の運転に先立って制御装置に各種の速度、位置、圧力の設定値を入力しておく。次いで、連続して射出成形工程を行うが、その1サイクルの工程について述べる。

制御装置は、1つの射出成形工程の型開開始時 刻になると型締用リニアモータ43の駆動信号を

サイクルの工程が完了する。

上記のような構成及び作用の説明から明らかなように、このような射出成形機においては、駆動顔がリニアモータ43.46であるため、タイミングプーリやタイミングベルトなどの伝達機構、及び回転運動を直進運動に変換する機構が要であり、制御において作動の遅れが減少する。従って、成形品の品質に大きく影響する冷却時の金型M内の圧力の制御などが高い精度で行えるとして、工程の円滑な進行を促し、成形能率を向上させる。

なお、上記においては、保圧を検知する圧力検出器をスクリュー基端部22aに設け、この検出値を制御装置にフィードバックしつつ射出用リニアモータ46の制御を行う、いわゆるクローズド制御を行ったが、圧力検出器を設けず、予め各段階における射出用リニアモータ46の制御機構のトルクリミッタへの電圧、低流値を選当に決めておき、その値のみに従って制御していくオープン制御方式としてもよい。

第2図はこの発明の第2実施例を示すもので、型棒装置Aにおいては、トグル機構6のクロスヘッド6aに連結されたロッド4laとエンドプレート2の中央に固設された筒状のステータ42aから型締用リニアモータ43aが構成されている。射出装置Bにおいては、架台3aの上面に平板状のステータ45aが敷設され、駆動盤19の下部には仮状の二次導体44aが固設されて射出用リニアモータ46aが構成されている。

また、第3図はこの発明の第3実施例を示すもので、型締装置Aにおいてはトグル機構が除かれ、移動盤5においてタイパー4を貫通せしめる貫通孔の周囲に筒状のステータ42bが固設され、タイパー4が二次事体41bとなって型締用リニアモータ43bが構成されている。また、射出装置日においては、第1実施例と同様の射出用リニアモータ46が構成されている。

これらの各例においても、前述したような制御 手段が設けられ、前述のような制御方式が適用され、高精度の圧力制御及び高い成形能率が得られ

突出位置の設定も金型の形態に合わせて簡単に変えられるので、操業の能率が高いなどの効果を有している。

[発明の効果]

以上詳述したように、この発明は、固定盤に対 して可動盤を進退移動してそれらに取り付けられ た金型を開閉する型締装置と、上記型締装置の一 側に設けられた射出筒内に進退、回転自在に挿入 されたスクリューを駆動して上記金型に樹脂を供 給する射出装置とを有する射出成形機において、 上記可動盤やスクリュー等の可動体をリニアモー 夕によって駆動するようにしたものであるので、 従来の電動式射出成形機のような、駆動モータの 回転出力をボールねじ機構を介して往復運動に変 換する必要がなく、従って、その変換機構の介在 に起因する動作遅れが生じることがなく、制御の 応答性が向上し、金型内の圧力を高特度で制御す ることができ、髙品質の成形品を得ることができ る。また装置の構造が簡単になり、製造コストが 安くメンテナンスが容易になるなどの優れた効果 るものである.

第4図は、この発明の他の実施例を示すもので、 この例は型締装置Aにおいて、エジェクター装置 Cの駆動機構をリニアモータとしているものであ る。すなわち、移動盤5の後面にはエジェクター プレート51に設けられた貫通孔52を傾通して、 このエジェクタープレート51を摺動自在に支持 するガイドピン53が突出して設けられ、このエ ジェクタープレート51の移動盤5との対向面に は、移動盤 5 (及び図示していない移動金型)を挿 通して先端が金型 M のキャピティに招するエジェ クターピン54が固設されている。そして、エジェ クタープレート51の上記貫通孔52の内側には 筒状のステータ55が固設されて、上記ガイドビ ン 5 3 を二次導体とするエジェクター用リニアモ - 夕 5 6 が構成されている。このリニアモータと しては、位置制御が容易で正確なリニア直流モー タなどが好適である。この例においては、エジェ クター装置Cの構造が簡単になり、製造コストが 安いとともに、メンテナンスが容易である。また

を奏するものである。

4. 図面の簡単な説明

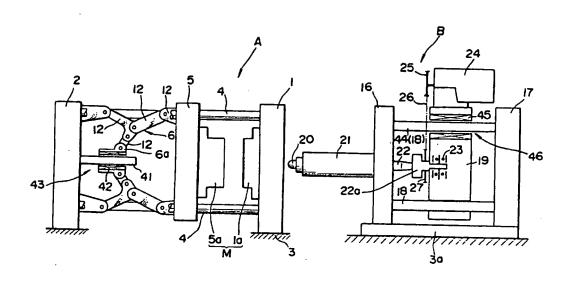
第1図ないし第4図はこの発明の実施例を示す もので、第1図は第1実施例の構成を示す図、第 2図は第2実施例の構成を示す図、第3図は第3 実施例を示す図、第4図は第4実施例を示す図で あり、第5図は従来例を示す図である。

1 a……固定型、 5 a……移動型、 2 1 ……射出筒、 2 2 ……スクリュー、

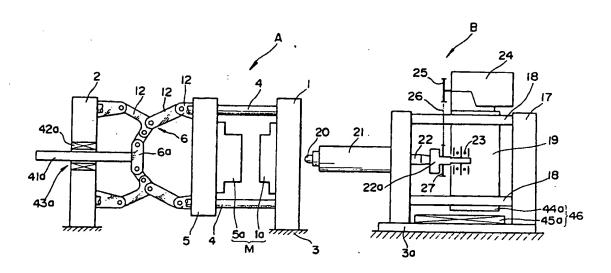
4 3 . 4 3 a . 4 3 b ··· ··· 型 締用 リニアモータ、
4 6 . 4 6 a ··· ·· · 射 出用 リニアモータ、
M ··· ·· 金型。

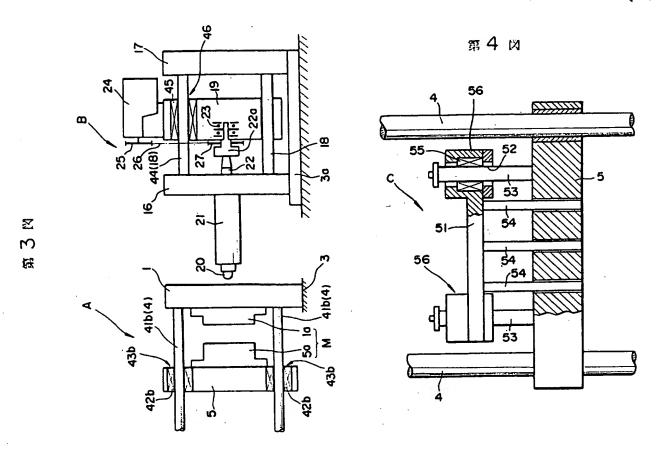
出願人 株式会社新潟鉄工所

第 | 図

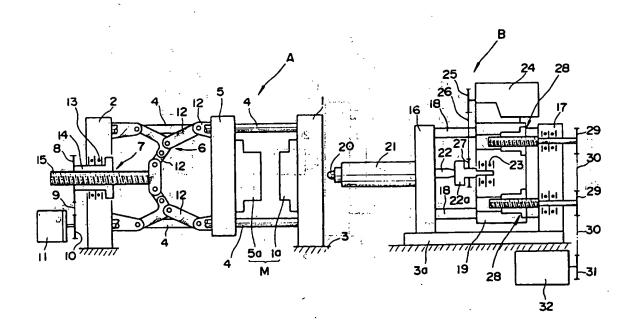


第2図





第5図



-72-

CLIPPEDIMAGE= JP363001516A

PAT-NO: JP363001516A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 63001516 A

TITLE: INJECTION MOLDING MACHINE

PUBN-DATE: January 6, 1988

INVENTOR - INFORMATION:

NAME

SATO, WATARU

YOSHIDA, MASAAKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

NIIGATA ENG CO LTD

COUNTRY N/A

APPL-NO: JP61144165

APPL-DATE: June 20, 1986

INT-CL (IPC): B29C045/70; B29C045/50

US-CL-CURRENT: 425/575

ABSTRACT:

PURPOSE: To improve response properties of equipment, by driving movable bodies such as a movable platen and screw by a linear motor.

CONSTITUTION: A mold clamping linear motor 43 is constituted of a rod

(secondary conductor) 41 made of a metal provided firmly on an end plate 2 by

protruding to the center of a shifting platen 5 side and a cylindrical stator

42 provided firmly on a crosshead 6a of a toggle mechanism 6 in mold clamping

equipment A. Slide tie bar 18 becomes a secondary conductor 44, a cylindrical

stator 45 is provided firmly on a driving platen 19 and an injection linear

motor 46 is constituted of both of them, in an injection

03/24/2003, EAST Version: 1.03.0007

equipment B. They
employ a linear induction motor or linear direct current
motor which makes the
most of characteristics. As driving sources are linear
motors 43, 46 a
transmission mechanism and mechanism converting a rotary
movement into a linear
movement are unnecessary and a lag in operation is reduced in
control

COPYRIGHT: (C)1988,JPO&Japio